

ПАСПОРТ

Наименование:

Серводвигатели серии **ЕСМА**



Поставщик: ООО "РусАвтоматизация" г. Челябинск, ул. Гагарина, д. 5, оф. 507

РусАвтоматизация.РФ 8-800-775-09-57

Обозначение:

Наименование

Серводвигатели серии ЕСМА переменного тока, диапазон мощностей: 0,1 - 3,5 кВт, степень защиты: IP65, темп. окружающей среды: 0...+40 °С, темп. хранения: -10...+80 °С

1. Описание

Серводвигатели серии ЕСМА функционируют в трех режимах управления: положением, скоростью, моментом. Режим позиционирования осуществляется только по внешнему импульсному сигналу задания, а режимы скорости и момента - как по внутренним параметрам, так и по аналоговым сигналам задания.

Серводвигатели серии ЕСМА имеют встроенный энкодер на 131 072 имп/об (17 бит), который обеспечивает повышенную точность, что удовлетворяет широкому кругу применений сервопривода, и гарантирует стабильную работу на низких скоростях. Импульсный вход с частотой до 4 Мгц.

Встроенная функция автоматического подавления низкочастотной вибрации реализована с помощью двух фильтров, минимизирующих и полностью устраняющих вибрацию исполнительного механизма. Резонансные частоты могут быть отслежены с помощью функции FFT (быстрое преобразование Фурье) программного обеспечения ASDA-A2-Soft, что помогает увеличить эффективность подавления резонанса.

Полоса пропускания до 550 Гц. Время изменения скорости двигателя от (-3000 до 3000) об/мин составляет 10 мс (без нагрузки).

Три группы полосовых режекторных фильтров автоматически минимизируют и полностью устраняют вибрацию исполнительного механизма.

Встроенный цифровой пульт управления позволяет быстро сконфигурировать и оперативно вести мониторинг за работой сервопривода.

Встроенный тормозной резистор присутствует в моделях от 400 Вт.

Встроенный MODBUS. Связь с ПК или ПЛК по RS-232 или RS-485 интерфейсам для управления, конфигурирования и мониторинга привода.

2. Область применения

Серводвигатели серии ECMA предназначены для работы совместно с сервоусилителями серии ASD-В для выполнения технологических задач позиционирования, работе в режиме скорости и момента с высокой точностью и динамикой.

ASD-B2 применяется в следующих сферах:

- подача заготовок;
- контурная резка;
- электроэрозионные станки;
- отрезные станки;
- упаковочное оборудование, и т.д.

2. Технические характеристики

Низкоинерционные модели

Monore L Conus ECMA	C▲04	C▲04 C▲06		C ▲ 08		CA	09	C	▲ 10	C▲13
Модель: Серия ЕСМА	01	02	04□S	04	07	07	10	10	20	30
Номинальная мощность (кВт)	0,1	0,2	0,4	0,4	0,75	0,75	1,0	1,0	2,0	3,0
Номинальный момент (H-м) ^{*1}	0,32	0,64	1,27	1,27	2,39	2,39	3,18	3,18	6,37	9,55
Максимальный момент (Н-м)	0,96	1,92	3,82	3,82	7,16	7,14	8,78	9,54	19,11	28,65
Ном. скорость (об/мин)			3000			30	000	3	3000	3000
Макс. скорость (об/мин)			5000			30	000	Ę	5000	4500
Номинальный ток (А)	0,90	1,55	2,6	2,6	5,1	3,66	4,25	7,3	12,05	17,2
Максимальный ток (А)	2,70	4,65	7,8	7,8	15,3	11	12,37	21,9	36,15	47,5
Относит. мощность (кВт/с)	27,7	22,4	57,6	24,0	50,4	29,6	38,6	38,1	90,6	71,8
Момент инерции ротора (х 10-4кг-м2) (без тормоза)	0,037	0,177	0,277	0,68	1,13	1,93	2,62	2,65	4,45	12,7
Мех. постоянная времени (мс)	0,75	0,80	0,53	0,74	0,63	1,72	1,20	0,74	0,61	1,11
Постоянная момента - КТ (Н-м/А)	0,36	0,41	0,49	0,49	0,47	0,65	0,75	0,44	0,53	0,557
Постоянная напряж КЕ (мВ/(об/мин))	13,6	16	17,4	18,5	17,2	24,2	27,5	16,8	19,2	20,98
Сопротивление обмотки (Ом)	9,30	2,79	1,55	0,93	0,42	1,34	0,897	0,20	0,13	0,0976
Индуктивность обмотки (мГн)	24,0	12,07	6,71	7,39	3,53	7,55	5,7	1,81	1,50	1,21
Электр. постоянная времени (мс)	2,58	4,3	4,3	7,96	8,36	5,66	6,35	9,3	11,4	12,4
Класс изоляции					Класс А (UI	L), Класс В	(CE)			
Сопротивление изоляции		>100 MOm, 500 B DC								
Прочность изоляции		1,8 kB ac, 1								
сек Вес (кг) (без тормоза)	0,5	1,2	1,6	2,1	3,0	2,9	3,8	4,3	6,2	7,8
Вес (кг) (с тормозом)	0,8	1,5	2,0	2,9	3,8	3,69	5,5	4,7	7,2	9,2

Модель: Серия ЕСМА	C▲04	С	▲ 06	C▲08		C▲09		C▲10		C ▲ 13
модель. Серия Есма	01	02	04□S	04	07	07	10	10	20	30
Макс радиал. нагрузка на вал (Н)	78,4	196	196	245	245	245	245	490	490	490
Макс осев. нагрузка на вал (Н)	39,2	68	68	98	98	98	98	98	98	98
Относит. мощность (кВт/с) (с торм.)	25,6	21,3	53,8	22,1	48,4	29,3	37,9	30,4	82	65,1
Момент инерции ротора (х10-4кг-м2) (с тормозом)	0,04	0,192	0,30	0,73	1,18	1,95	2,67	3,33	4,95	14,0
Мех. постоянная времени (мс) (с тормозом)	0,81	0,85	0,57	0,78	0,65	1,74	1,22	0,93	0,66	1,22
Момент удерж торм. [Н-м (мин)] ^{*2}	0,3	1,3	1,3	2,5	2,5	2,5	2,5	8	8	10,0
Мощность рассеив. тормоза (на 20°C) [Вт]	7,3	6,5	6,5	8,2	8,2	8,2	8,2	18,7	18,7	19,0
Время вкл. тормоза [мс (макс)]	5	10	10	10	10	10	10	10	10	10
Время отпуск тормоза [мс (макс)]	25	70	70	70	70	70	70	70	70	70
Степень вибрации (мкм)						15				
Рабочая температура (°C)					0+40 °C	(+32+104	°F)			
Температура хранения (°C)					-10+80°C	C (-14+176	°F)			
Рабочая влажность			20	- 90 % отн.	влажности	(без образоі	вания конде	нсата)		
Влажность хранения	20 - 90 % отн. влажности (без образования конденсата)									
Виброустойчивость	2,5 G									
Класс защиты корпуса IP	IP65 (пр <i>и</i>	использова	ании влагозац	цищённых р		и при устан с сальником		іка на враща	ающийся вал (используется

Примечания:

Материал: алюминий (типы F40, F60, F80, F100, F130, F180, F220).

^{* 1} Номинальные значения момента — это допустимые непрерывные значения при температуре окружающей среды 0~40 °C при использовании радиаторов следующих размеров: ECMA-10 : 300 × 300 × 12 мм ECMA-13 : 400 × 400 × 20 мм ECMA-18 : 550 × 550 × 30 мм ECMA-18 : 650 × 650 × 30 мм

^{*2} Стояночный тормоз предназначен только для удержания вала двигателя, а не для торможения вращения.

Среднеинерционные и высокоинерционные модели

Monoru : Conug ECMA		E	▲13			E ▲18			G ▲ 13	
Модель: Серия ЕСМА	05	10	15	20	20	30	35	03	06	09
Номинальная мощность (кВт)	0,5	1,0	1,5	2,0	2,0	3,0	3,5	0,3	0,6	0,9
Номинальный момент (H-м)*1	2,39	4,77	7,16	9,55	9,55	14,32	16,71	2,86	5,73	8,59
Максимальный момент (Н-м)	7,16	14,3	21,48	28,65	28,65	42,97	50,13	8,59	17,19	21,48
Ном. скорость (об/мин)		2000							1000	
Макс. скорость (об/мин)		3000							2000	
Номинальный ток (А)	2,9	5,6	8,3	11,01	11,22	16,1	19,2	2,5	4,8	7,5
Максимальный ток (А)	8,7	16,8	24,9	33,03	33,66	48,3	57,6	7,5	14,4	22,5
Относит. мощность (кВт/с)	7,0	27,1	45,9	62,5	26,3	37,3	50,8	10,0	39,0	66,0
Момент инерции ротора (х 10-4кг-м2) (без тормоза)	8,17	8,41	11,18	14,59	34,68	54,95	54,95	8,17	8,41	11,18
Мех. постоянная времени (мс)	1,91	1,51	1,10	0,96	1,62	1,06	1,08	1,84	1,40	1,06
Постоянная момента - КТ (Н-м/А)	0,83	0,85	0,87	0,87	0,85	0,89	0,87	1,15	1,19	1,15
Постоянная напряж - КЕ (мВ/(об/мин))	30,9	31,9	31,8	31,8	31,4	32,0	32	42,5	43,8	41,6
Сопротивление обмотки (Ом)	0,57	0,47	0,26	0,174	0,119	0,052	0,052	1,06	0,82	0,43
Индуктивность обмотки (мГн)	7,39	5,99	4,01	2,76	2,84	1,38	1,38	14,29	11,12	6,97
Электр. постоянная времени (мс)	12,96	12,88	15,31	15,86	23,87	26,39	26,39	13,55	13,50	16,06
Класс изоляции					Класс A (UL),	Класс В (СЕ)				
Сопротивление изоляции					>100 MON	1, 500 B DC				
Прочность изоляции	1,8 кВ ас, 1 сек									
Вес (кг) (без тормоза)	6,8	7,0	7,5	7,8	13,5	18,5	18,5	6,8	7,0	7,5
Вес (кг) (с тормозом)	8,2	8,4	8,9	9,2	17,5	22,5	22,5	8,2	8,4	8,9
Макс радиал. нагрузка на вал (Н)	490	490	490	490	1176	1470	490	490	490	490
Макс осев. нагрузка на вал (Н)	98	98	98	98	490	490	98	98	98	98

Модель: Серия ЕСМА		E	▲13			E ▲18		G ▲13		
Модель. Серия ЕСМА	05	10	15	20	20	30	35	03	06	09
Относит. мощность (кВт/с) (с торм.)	6,4	24,9	43,1	57,4	24,1	35,9	48,9	9,2	35,9	62,1
Момент инерции ротора (х10-4кг-м2) (с тормозом)	8,94	9,14	11,90	15,88	37,86	57,06	57,06	8,94	9,14	11,9
Мех. постоянная времени (мс) (с тормозом)	2,07	1,64	1,19	1,05	1,77	1,10	1,12	2,0	1,51	1,13
Момент удерж торм. [H-м (мин)]*2	10,0	10,0	10,0	10,0	25,0	25,0	25,0	10,0	10,0	10,0
Мощность рассеив. тормоза (на 20°C) [Вт]	19,0	19,0	19,0	19,0	20,4	20,4	20,4	19,0	19,0	19,0
Время вкл. тормоза [мс (макс)]	10	10	10	10	10	10	10	10	10	10
Время отпуск тормоза [мс (макс)]	70	70	70	70	70	70	70	70	70	70
Степень вибрации (мкм)					1	5				
Рабочая температура (°C)					0+40 °C (+	32+104 °F)				
Температура хранения (°C)					-10+80 °C (-14+176 °F)				
Рабочая влажность			20	0 - 90 % отн. в	злажности (бе	ез образован	ия конденсат	a)		
Влажность хранения	20 - 90 % отн. влажности (без образования конденсата)									
Виброустойчивость	2,5 G									
Класс защиты корпуса IP	IP65 (пр	и использова	нии влагозац	цищённых ра	зъёмов или п модель с с		сальника на	вращающий	ся вал (испол	тьзуется

Примечания:

ECMA-04 / 06 / 08: 250 × 250 × 6 мм ECMA- 10 : 300 × 300 × 12 мм

ECMA-10:300 × 300 × 12 MM ECMA-13:400 × 400 × 20 MM ECMA-18:550 × 550 × 30 MM ECMA-22:650 × 650 × 30 MM

Материал: алюминий (типы F40, F60, F80, F100, F130, F180, F220).

^{* 1} Номинальные значения момента — это допустимые непрерывные значения при температуре окружающей среды 0~40 °C при использовании радиаторов следующих размеров:

^{*2} Стояночный тормоз предназначен только для удержания вала двигателя, а не для торможения вращения. Запрещается использовать его для замедления или остановки механизма.

Средневысокоинерционные и высокоинерционные модели

Модель: Серия ЕСМА		F∆13		FΔ18					
тиодель. Серия ЕСМА	08	13	18	30					
Номинальная мощность (кВт)	0,85	1,3	1,8	3,0					
Номинальный момент (H-м) ^{*1}	5,41	8,34	11,48	19,10					
Максимальный момент (Н-м)	13,8	23,3	28,7	57,29					
Ном. скорость (об/мин)	1500								
Макс. скорость (об/мин)		300	0						
Номинальный ток (А)	7,1	12,6	13	19,4					
Максимальный ток (А)	19,4	38,6	36	58,2					
Относит. мощность (кВт/с)	21,52	34,78	52,93	66,4					
Момент инерции ротора (х 10-4кг-м2) (без тормоза)	13,6	20	24,9	54,95					
Мех. постоянная времени (мс)	2,43	1,62	1,7	1,28					
Постоянная момента - КТ (Н-м/А)	0,76	0,66	0,88	0,98					
Постоянная напряж - КЕ (мВ/(об/мин))	29,2	24,2	32,2	35,0					
Сопротивление обмотки (Ом)	0,38	0,124	0,185	0,077					
Индуктивность обмотки (мГн)	4,77	1,7	2,6	1,27					
Электр. постоянная времени (мс)	12,55	13,71	14,05	16,5					
Класс изоляции		Класс A (UL), Н	(ласс B (CE)						
Сопротивление изоляции		>100 МОм,	500 B DC						
Прочность изоляции		1,8 kB ac	с, 1 сек						
Вес (кг) (без тормоза)	8,6	9,4	10,5	18,5					
Вес (кг) (с тормозом)	10,0	10,8	11,9	22,5					
Макс радиал. нагрузка на вал (Н)	490	490	490	1470					
Макс осев. нагрузка на вал (Н)	98	98	98	490					

Модель: Серия ЕСМА		FΔ13		F∆18			
модель. Серия ссим	08	13	18	30			
Относит. мощность (кВт/с) (с торм.)	19,78	32,66	50,3	63,9			
Момент инерции ротора (х10-4кг-м2) (с тормозом)	14,8	21,3	26,2	57,06			
Мех. постоянная времени (мс) (с тормозом)	2,65	1,73	1,79	1,33			
Момент удерж тормоза [Н-м (мин)] *2	10,0	10,0	10,0	25,0			
Мощность рассеив. тормоза (на 20°C) [Вт]	19,0	19,0	19,0	20,4			
Время вкл. тормоза [мс (макс)]	10	10	10	10			
Время отпуск тормоза [мс (макс)]	70	70	70	70			
Степень вибрации (мкм)		·	15				
Рабочая температура (°C)		0	.+40 °C				
Температура хранения (°C)		-10+80 °C	C (-14+176 °F)				
Рабочая влажность		20 - 90 % отн. влажности	(без образования конденсата)				
Влажность хранения	20 - 90 % отн. влажности (без образования конденсата)						
Виброустойчивость	2,5 G						
Класс защиты корпуса IP	IP65 (при использовании	влагозащищённых разъёмов илі модель с	и при установке сальника на вра с сальником))	ащающийся вал (используется			

Примечания:

* 1 Номинальные значения момента — это допустимые непрерывные значения при температуре окружающей среды 0~40 °C при использовании радиаторов следующих размеров:

ECMA-04 / 06 / 08: 250 × 250 × 6 мм

ECMA-10: 300 × 300 × 12 мм ECMA-13: 400 × 400 × 20 мм ECMA-18: 550 × 550 × 30 мм ECMA-22: 650 × 650 × 30 мм

Материал: алюминий (типы F40, F60, F80, F100, F130, F180).

^{*2} Стояночный тормоз предназначен только для удержания вала двигателя, а не для торможения вращения. Запрещается использовать его для замедления или остановки механизма.

Высокоинерционные модели

Marari I Canus ECMA	C Δ 06	CA08			
Модель: Серия ЕСМА	04 H	07 H			
Номинальная мощность (кВт)	0,4	0,75			
Номинальный момент (H-м) ^{*1}	1,27	2,39			
Максимальный момент (Н-м)	3,82 7,16				
Ном. скорость (об/мин)	3	000			
Макс. скорость (об/мин)	5	000			
Номинальный ток (А)	2,6	5,1			
Максимальный ток (А)	7,8	15,3			
Относит. мощность (кВт/с)	21,7	19,63			
Момент инерции ротора (x 10-4кг-м2) (без тормоза)	0,743	2,91			
Мех. постоянная времени (мс)	1,42	1,6			
Постоянная момента - KT (H-м/A)	0,49	0,47			
Постоянная напряж - КЕ (мВ/(об/мин))	17,4	17,2			
Сопротивление обмотки (Ом)	1,55	0,42			
Индуктивность обмотки (мГн)	6,71	3,53			
Электр. постоянная времени (мс)	4,3	8,36			
Класс изоляции	Класс А (UL)), Класс В (СЕ)			
Сопротивление изоляции	>100 MOM, 500 B DC				
Прочность изоляции	1,8 кВ ас, 1 сек				
Вес (кг) (без тормоза)	1,8 3,4				
Вес (кг) (с тормозом)	2,2 3,9				

Модель: Серия ЕСМА	C Δ 06	C∆08				
модель. Серия ЕСМА	04 H	07 H				
Макс радиал. нагрузка на вал (Н)	196	245				
Макс осев. нагрузка на вал (Н)	68	98				
Относит. мощность (кВт/с) (с торм.)	21,48	19,3				
Момент инерции ротора (х10-4кг-м2) (с тормозом)	0,751	2,96				
Мех. постоянная времени (мс) (с тормозом)	1,43	1,62				
Момент удерж тормоза [Н-м (мин)] *2	1,3	2,5				
Мощность рассеив. тормоза (на 20°C) [Вт]	6,5	8,2				
Время вкл. тормоза [мс (макс)]	10	10				
Время отпуск тормоза [мс (макс)]	70	70				
Степень вибрации (мкм)	15					
Рабочая температура (°C)	0+40	°C				
Температура хранения (°C)	-10+80 °C (-1	4+176 °F)				
Рабочая влажность	20 - 90 % отн. влажности (без образования конденсата)					
Влажность хранения	20 - 90 % отн. влажности (без образования конденсата)					
Виброустойчивость	2,5 G					
Класс защиты корпуса IP	IP65 (при использовании влагозащищённых разъёмов (используется модел					

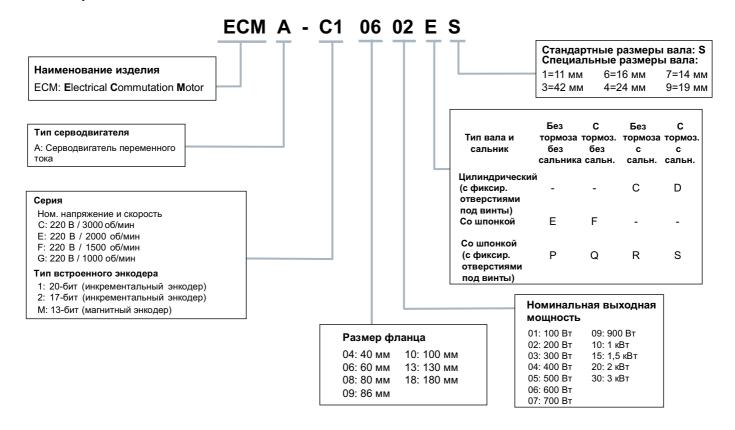
Примечания:

* 1 Номинальные значения момента — это допустимые непрерывные значения при температуре окружающей среды 0~40 °C

при использовании радиаторов следующих размеров: ECMA-04 / 06 / 08: 250 × 250 × 6 мм ECMA-10 : 300 × 300 × 12 мм ECMA-13 : 400 × 400 × 20 мм ECMA-22 : 650 × 650 × 30 мм Материал: алюминий (типы F40, F60, F80, F100, F130, F180).

^{*2} Стояночный тормоз предназначен только для удержания вала двигателя, а не для торможения вращения. Запрещается использовать его для замедления или остановки механизма. 10

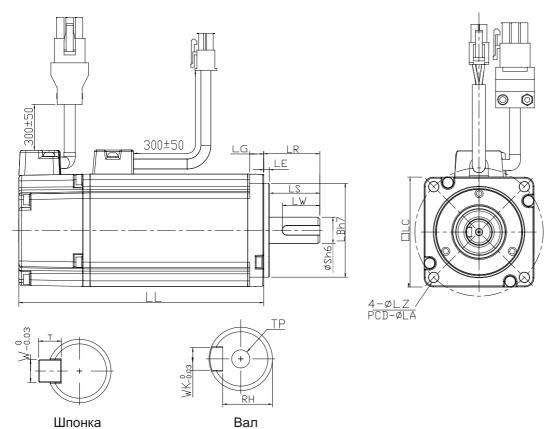
3. Кодообразование



4. Размеры

Шпонка

Двигатели - с размером рамы 86 мм и менее



Размеры указаны в мм

Двигатели - с размером рамы 86 мм и менее

Модель	C △0401 □ S	C △0602□S	C △0604□S	C △0604 H	C △0804 ☐ 7	C △0807 □ S	C △0807 ☐ H	C <u>∧</u> 0907 □ S	C <u> </u>
LC	40	60	60	60	80	80	80	86	86
LZ	4,5	5,5	5,5	5,5	6,6	6,6	6,6	6,6	6,6
LA	46	70	70	70	90	90	90	100	100
S	8 (+0 - 0,009	14 (⁺⁰) _{- 0,011}	14 (⁺⁰ _{- 0,011})	14 (⁺⁰)	14 (⁺⁰) _{- 0,011}	19 (+0) - 0,013	19 (+0) - 0,013	16 (⁺⁰ _{- 0,011})	16 (⁺⁰ _{- 0,011})
LB	30 (+0)	50 (⁺⁰) _{- 0,025}	50 (⁺⁰ _{-0,025})	50 (⁺⁰ _{- 0,025})	70 (+0) - 0,030	70 (+0) - 0,030	70 (+0) - 0,030)	80 (+0)	80 (+0) - 0,030
LL (без тормоза)	100,6	105,5	130,7	145,8	112,3	138,3	154,8	130,2	153,2
LL (с тормозом)	136,8	141,6	166,8	176,37	152,8	178	187,8	161,3	184,3
LS	20	27	27	27	27	32	32	30	30
LR	25	30	30	30	30	35	35	35	35
LE	2,5	3	3	3	3	3	3	3	3
LG	5	7,5	7,5	7,5	8	8	8	8	8
LW	16	20	20	20	20	25	25	20	20
RH	6,2	11	11	11	11	15,5	15,5	13	13
WK	3	5	5	5	5	6	6	5	5
W	3	5	5	5	5	6	6	5	5
Т	3	5	5	5	5	6	6	5	5
TP	М3 Глубина 8	М4 Глубина 15	М4 Глубина 15	М4 Глубина 15	М4 Глубина 15	М6 Глубина 20	М6 Глубина 20	М5 Глубина 15	М5 Глубина 15

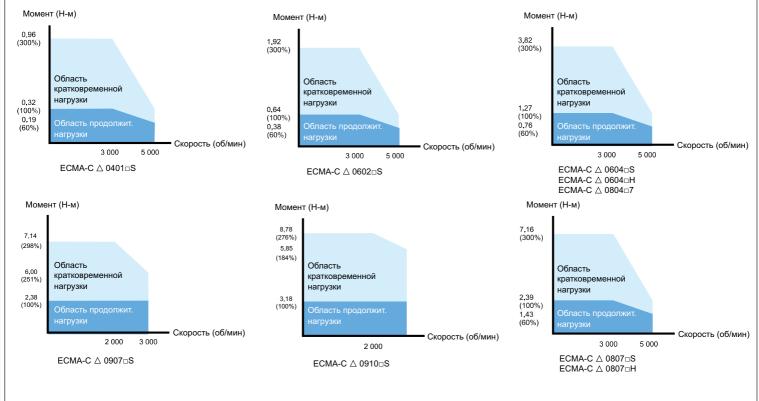
¹⁾ Размеры указаны в мм.

²⁾ Размеры двигателей могут быть изменены без предварительного уведомления.

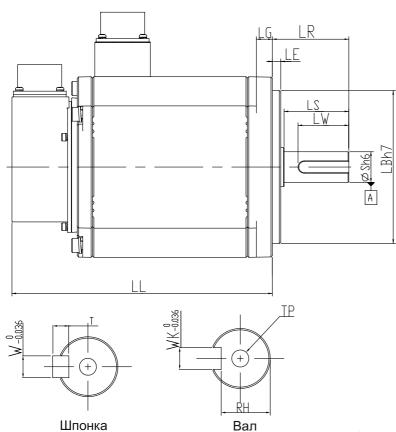
³⁾ Символ (□) в названиях моделей обозначает тип вала / наличие тормоза или количество сальников.

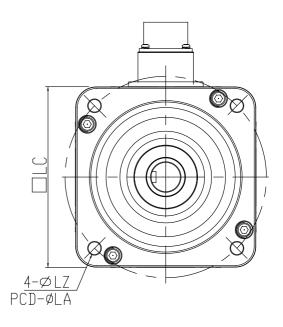
⁴⁾ Символ (Δ) в названиях моделей обозначает тип энкодера (Δ =1: инкрементальный энкодер, 20-бит, Δ =2: инкрементальный энкодер, 17-бит.)

Графики зависимости момента от скорости



Двигатели - с размером рамы 100-130 мм





Размеры указаны в мм

Двигатели - с размером рамы 100-130 мм

Модель	C △ 1010 ☐ S	C △ 1020 ☐ S	C △ 1330 ☐ 4	E ∆ 1305 □ S	E ∆ 1310 □ S	E ∆ 1315 □ S
LC	100	100	130	130	130	130
LZ	9	9	9	9	9	9
LA	115	115	145	145	145	145
S	22 (+0)	22 (+0)	24 (+0)	22 (+0)	22 (+0	22 (+0 -0,013)
LB	95 (+0)	95 (+0)	110 (+0)	110 (+0)	110 (+0)	110 (+0 - 0,035)
LL (без тормоза)	153,3	199	187,5	147,5	147,5	167,5
LL (с тормозом)	192,5	226	216	183,5	183,5	202
LS	37	37	47	47	47	47
LR	45	45	55	55	55	55
LE	5	5	6	6	6	6
LG	12	12	11,5	11,5	11,5	11,5
LW	32	32	36	36	36	36
RH	18	18	20	18	18	18
WK	8	8	8	8	8	8
W	8	8	8	8	8	8
Т	7	7	7	7	7	7
ТР	М6 Глубина 20					

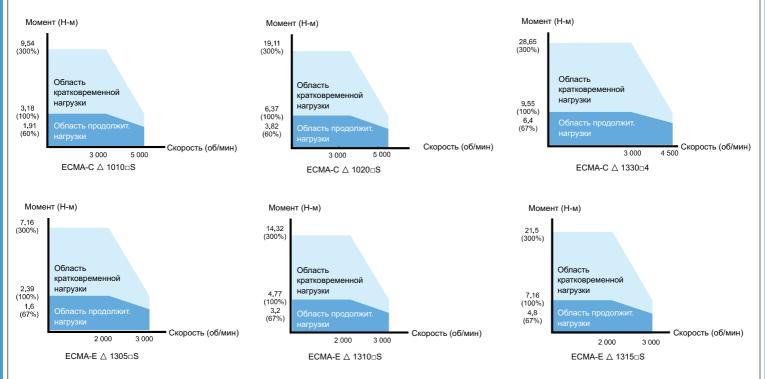
¹⁾ Размеры указаны в мм.

²⁾ Размеры двигателей могут быть изменены без предварительного уведомления.

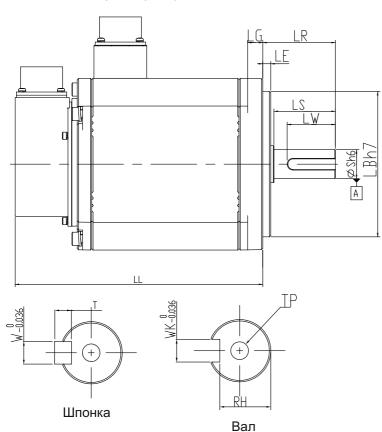
³⁾ Символ (□) в названиях моделей обозначает тип вала / наличие тормоза или количество сальников.

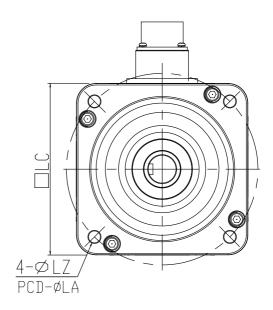
⁴⁾ Символ (\triangle) в названиях моделей обозначает тип энкодера (\triangle =1: инкрементальный энкодер, 20-бит, \triangle =2: инкрементальный энкодер, 17-бит.)

Графики зависимости момента от скорости



Двигатели - с размером рамы 100-130 мм





Размеры указаны в мм

Двигатели - с размером рамы 100-130 мм

Модель	E △ 1320 □ S	F △ 1308 □ S	F △ 1313 🗆 S	F △ 1318 🗆 S	G △ 1303 □ S	G ∆ 1306 □ S	G∆ 1309□ S
LC	130	130	130	130	130	130	130
LZ	9	9	9	9	9	9	9
LA	145	145	145	145	145	145	145
S	22 (+0)	22 (+0)	22 (+0)	22 (+0)	22 (+0)	22 (+0)	22 (+0)
LB	110 (+0 -0,035)	110 (+0)	110 (+0)	110 (+0)	110 (+0)	110 (+0)	110 (+0)
LL (без тормоза)	187,5	152,5	187,5	202	147,5	147,5	163,5
LL (с тормозом)	216	181	216	230,7	183,5	183,5	198
LS	47	47	47	47	47	47	47
LR	55	55	55	55	55	55	55
LE	6	6	6	6	6	6	6
LG	11,5	11,5	11,5	11,5	11,5	11,5	11,5
LW	36	36	36	36	36	36	36
RH	18	18	18	18	18	18	18
WK	8	8	8	8	8	8	8
W	8	8	8	8	8	8	8
Т	7	7	7	7	7	7	7
TP	М6 Глубина 20						

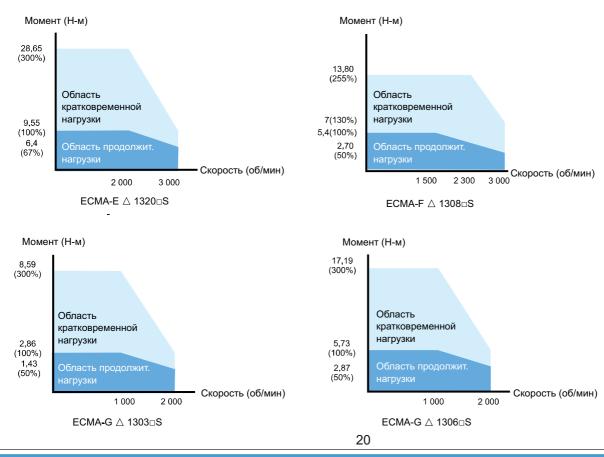
¹⁾ Размеры указаны в мм.

²⁾ Размеры двигателей могут быть изменены без предварительного уведомления.

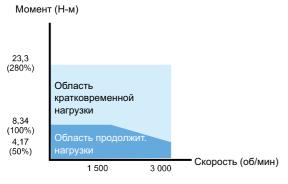
³⁾ Символ (□) в названиях моделей обозначает тип вала / наличие тормоза или количество сальников.

⁴⁾ Символ (Δ) в названиях моделей обозначает тип энкодера (Δ =1: инкрементальный энкодер, 20-бит, Δ =2: инкрементальный энкодер, 17-бит.)

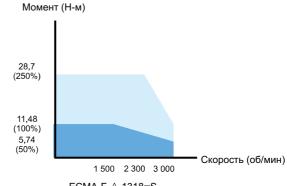
Графики зависимости момента от скорости



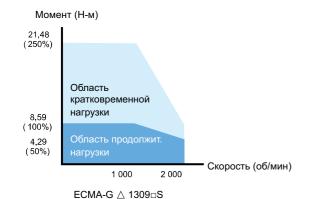
Графики зависимости момента от скорости



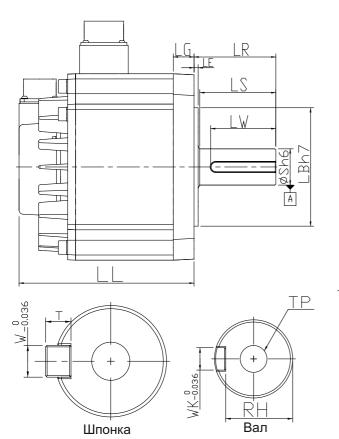
ECMA-F △ 1313□S

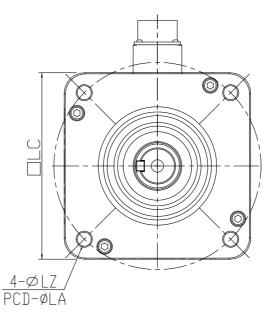


ECMA-F △ 1318□S



Двигатели - с размером рамы 180 мм





Размеры указаны в мм

Двигатели - с размером рамы 180 мм

Модель	E ∆ 1820□S	E∆1830□S	F∆ 1830□S	E∆1835⊟S
LC	180	180	180	180
LZ	13,5	13,5	13,5	13,5
LA	200	200	200	200
S	35 (⁺⁰ _{-0,016})	35 (+0)	35 (+0)	35 (+0)
LB	114.3 (+0)	114.3 (+0)	114.3 (+0)	114.3 (+0)
LL (без тормоза)	169	202,1	202,1	202,1
LL (с тормозом)	203,1	235,3	235,3	235,3
LS	73	73	73	73
LR	79	79	79	79
LE	4	4	4	4
LG	20	20	20	20
LW	63	63	63	63
RH	30	30	30	30
WK	10	10	10	10
W	10	10	10	10
T	8	8	8	8
ТР	M12 Глубина 25	M12 Глубина 25	M12 Глубина 25	М12 Глубина 25

¹⁾ Размеры указаны в мм.

²⁾ Размеры двигателей могут быть изменены без предварительного уведомления.

³⁾ Символ (□) в названиях моделей обозначает тип вала / наличие тормоза или количество сальников.

⁴⁾ Символ (△) в названиях моделей обозначает тип энкодера (△=1: инкрементальный энкодер, 20-бит, △=2: инкрементальный энкодер, 17-бит.)

Графики зависимости момента от скорости



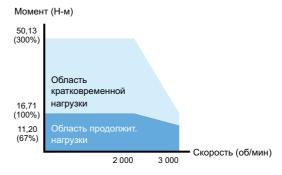
ECMA-E △ 1820□S



ECMA-F △ 1830□S



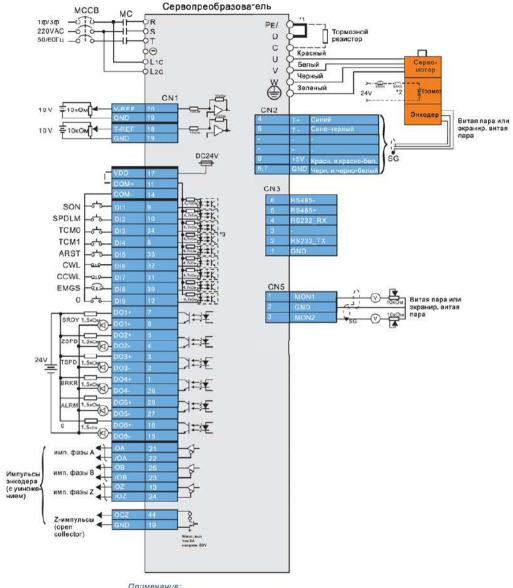
ECMA-E △ 1830□S



ECMA-E ∆ 1835□S

5. Схемы соединений

Режим управления положением (Pt)

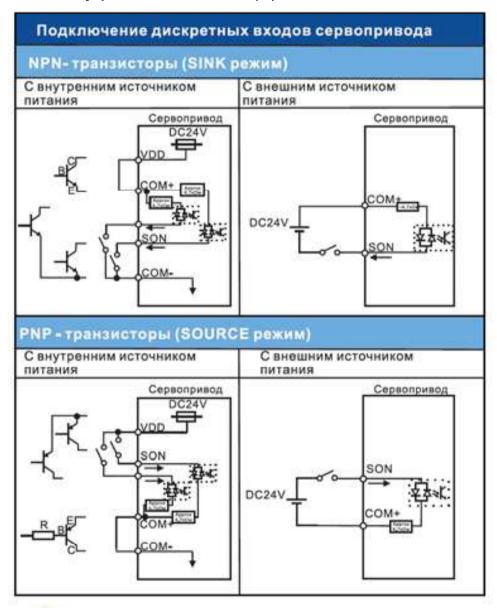


Примечания:

^{*1.} Приводы 200Вт и ниже не имеют встроенного тормозного резистора.

^{*2.} Катушка э/м тормоза не имеет полярности.

Режим управления положением (Pt)





Не используйте одновременно два источника питания. Это может привести к повреждению сервопривода.

5. Схемы соединений (продолжение) Режим управления положением (Pt)

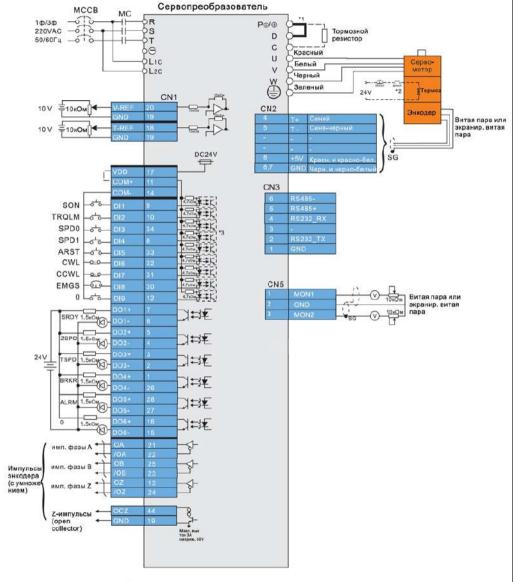








Режим управления скоростью (S)

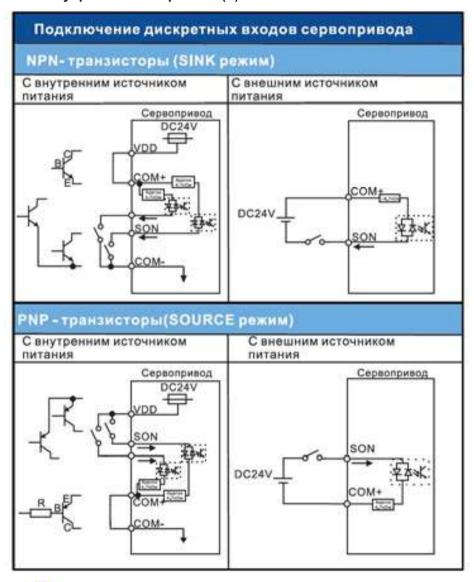


Примечания:

^{*1.} Приводы 200Вт и ниже не имеют встроенного тормозного резистора.

Катушка э/м тормоза не имеет полярности.

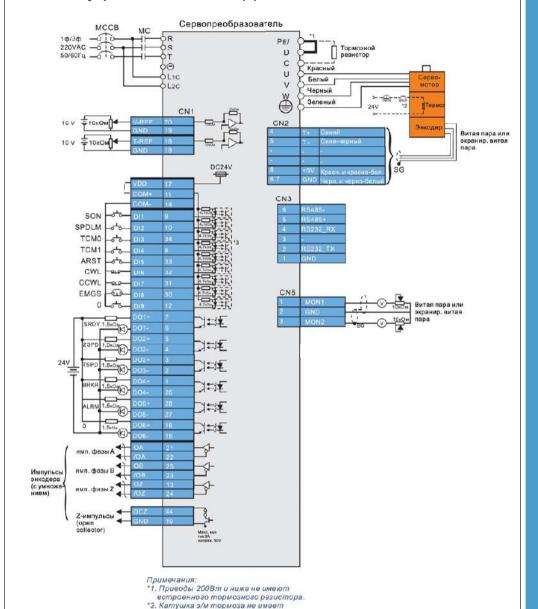
Режим управления скоростью (S)





Не используйте одновременно два источника питания. Это может привести к повреждению сервопривода.

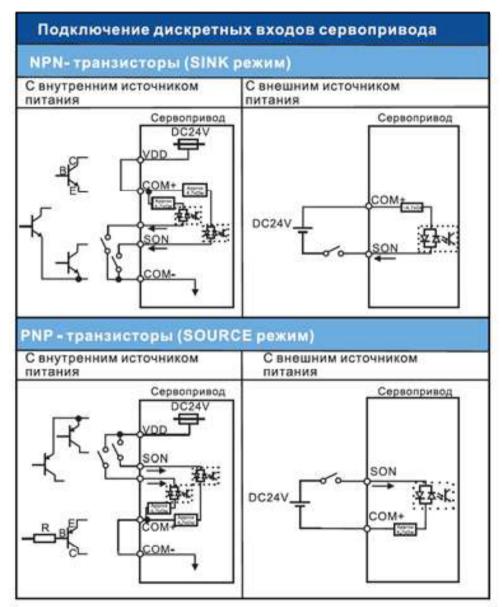
Режим управления моментом (Т)



30

полярности.

Режим управления моментом (Т)





Не используйте одновременно два источника питания. Это может привести к повреждению сервопривода.

Гарантийные обязательства:	
Гарантийный срок - 12 месяцев с даты отгрузки.	
	М.П.
Паспорт на каждые 10 единиц товара в транспортной таре - 1 шт.	
	Дата отгрузки:
Серийный(-е) номер(а):	«»20г.